

Buenos Aires 9 de diciembre de 2018

Estimados editores de la Revista Elektron,

Le agradeceríamos que consideren nuestro trabajo "Diseño de un autopiloto para pequeños vehículos no tripulados" para ser publicado en la revista Elektron. Este es un trabajo conjunto con Claudio Pose, Ignacio Mas y Juan Giribet.

En los últimos años ha ido creciendo el interés en el diseño, construcción y despliegue de pequeños vehículos no tripulados. Los vehículos autónomos acuáticos (tanto los de superficie (ASV) como los submarinos), los terrestres y los vehículos aéreos no tripulados (UAV), han demostrado ser de utilidad para diversas aplicaciones, logrando reducir costos operativos e incluso realizando tareas riesgosas, sin la necesidad de exponer a los pilotos a situaciones peligrosas. Los avances en la ingeniería electrónica han permitido reducir los costos de fabricación y el desarrollo de vehículos cada vez más pequeños y económicos.

En este trabajo se presenta el desarrollo de una computadora de navegación, guiado y control para pequeños vehículos no tripulados. El desarrollo se valida experimentalmente utilizando un vehículo aéreo no tripulado y en un vehículo acuático de superficie.

Consideramos que el mayor aporte del trabajo es en el área de Control, y más particularmente en el área de la robótica móvil.

A continuación le brindamos una lista de posibles revisores para este trabajo. Estos profesionales están trabajando actualmente en temas de control, guiado y navegación de vehículos aéreos no tripulados (los dos primeros) y vehículos acuáticos de superficie (el último de ellos).

- Prof. Ing. Gustavo Juárez, Universidad Nacional de Tucumán, juarez.gustavo@gmail.com, Tucumán, Argentina.
- Dr. Claudio Rosales, INAUT - Universidad Nacional de San Juan, crosales@inaut.unsj.edu.ar, San Juan, Argentina.
- Dr. Alejandro Rozenfeld, Universidad Nacional del Centro, Buenos Aires, Argentina. alejandro.rozenfeld@gmail.com.

Los saluda atentamente,

Ing. Leonardo Garberoglio.